

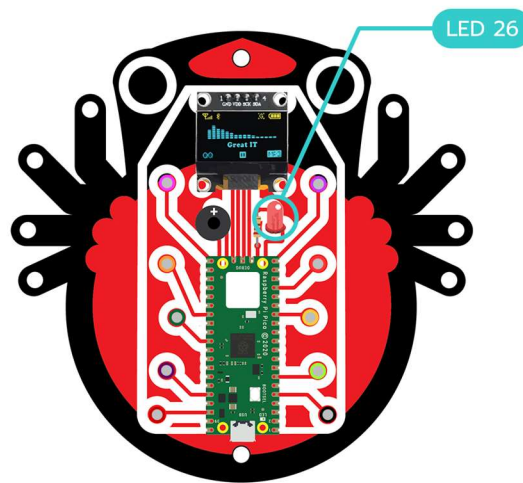
1. LED blink

เตรียมอุปกรณ์

- Spidey

การเชื่อมต่อ

- ยังไม่มีการต่อเซ็นเซอร์แยก เป็นการทดสอบ LED บนบอร์ดของ Raspberry pi pico w



การโค้ด

```
from machine import Pin #ทดสอบLED
import utime

led1 =Pin(26,Pin.OUT)
delay = .40

while True:
    led1.value(1)
    utime.sleep(delay)
    led1.value(0)
    utime.sleep(delay)
```

อธิบายโค้ด

โค้ด Python ที่ใช้เพื่อสร้างการกระพริบ LED โดยใช้โมดูล machine และ utime ใน MicroPython:

1. **from machine import Pin:** นำเข้าโมดูล Pin จากไลบรารี machine เพื่อใช้งานขาของอุปกรณ์ฮาร์ดแวร์
2. **import utime:** นำเข้าโมดูล utime เพื่อใช้งานฟังก์ชัน sleep ในการหน่วงเวลา
3. **led1 = Pin(26, Pin.OUT):** กำหนดขาของ LED ที่เชื่อมต่อกับขา 26 และตั้งโหมดขาเป็น OUTPUT
4. **delay = 0.40:** กำหนดเวลาหน่วงระหว่างการกระพริบ LED ในหน่วยวินาที (ในที่นี้คือ 0.40 วินาที)
5. **while True::** เริ่มลูปทำงานตลอดเวลา
6. **led1.value(1):** กำหนดค่าให้ขา LED เป็น 1 (เปิด LED)
7. **utime.sleep(delay):** หน่วงเวลาตามค่า delay ที่กำหนด (0.40 วินาที)
8. **led1.value(0):** กำหนดค่าให้ขา LED เป็น 0 (ปิด LED)
9. **utime.sleep(delay):** หน่วงเวลาตามค่า delay ที่กำหนด (0.40 วินาที)

โค้ดนี้จะทำให้ LED ที่เชื่อมต่อกับขา 26 กระพริบเปิด-ปิดในลูปนี้ตลอดไป โดยมีเวลาหน่วงระหว่างการกระพริบเป็น 0.40 วินาที